

## Publikationen

### Veröffentlichungen während der Projektlaufzeit

1. Abbaszadeh, S. et al.: A design concept and kinematic model for a soft aquatic robot with complex bio-mimicking motion; *Journal of Bionic Engineering*, 19, 16-28, (2022), doi: 10.1007/s42235-021-00126-4
2. Pauwels, I. et al.: Archimedes Screw-An Alternative for Safe Migration Through Turbines? *Novel Developments for Hydropower*, doi: > 10.1007/978-3-030-99138-8\_11 (2022)
3. Powalla, D. et al.: A numerical approach for active fish behaviour modelling with a view toward hydropower plant assessment, *Renewable Energy*, doi: > 10.1016/j.renene.2022.02.064 , (2022)

▶ [\[mehr\]](#)

### Medienberichterstattung

- ▶ 2019-06-17 Pressemitteilung OvGU:  
„[Roboterfische ersetzen Tierversuche](#)“
- ▶ 2019-06-17 Süddeutsche Zeitung :  
„[Weniger Tierversuche: Uni Magdeburg entwickelt Roboterfische](#)“ (also [n-tv.de](#), [Fellbeißer](#))
- ▶ 2019-06-17 Magdeburger Volksstimme:  
„[Uni Magdeburg entwickelt Roboterfische](#)“
- ▶ [\[mehr\]](#)

#### Startseite

- ▶ [Konsortium](#)
- ▶ [Publikationen](#)
- ▶ [Kontakt](#)
- ▶ [Methodik und Forschung](#)